Hausaufgabe: Vacuum World

nach Russell/Norvig

- Raum: Feld (n x n), Schmutz, kein Schmutz (spontanes Auftreten)
- Staubsauger: vier Richtungen: Drehung um 90 Grad, Bewegung um ein Feld, Schmutzerkennung, Staubsaugen/nicht Staubsaugen, Wanderkennung
- Ziel: stetig sauberer Raum

Mittel der Implementation/Modellierung freigestellt